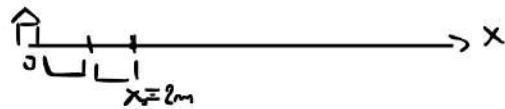


LEZIONE 4
Ripasso velocità

$$x = x_0 + vt$$



ESEMPIO

$$\begin{aligned} x_0 &= 2\text{m} \\ v &= 2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow x = 2\text{m} + 2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot t$$

$$\begin{aligned} t=0\text{s} \quad 2\text{m} + 2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 0\text{s} &= 0\text{s} \\ t=1\text{s} \quad 2\text{m} + 2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 1\text{s} &= 2\text{m} + 2\text{m} = 4\text{m} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} t=2\text{s} \quad 2\text{m} + 2 \frac{\text{m}}{\text{s}} \cdot 2\text{s} &= \\ &= 2\text{m} + 4\text{m} = 6\text{m} \end{aligned}$$

t	x
0s	2m
1s	4m
2s	6m

La legge oraria del moto rettilineo è espressa sul piano cartesiano attraverso una retta, che NON È LA TRAIETTORIA PERCORSO, ma rappresenta il fatto che la posizione x varia linearmente con il tempo.

DIPENDENZA
LINEARE
POSIZIONE-TEMPO

